

Representaciones de grupos finitos

Cándido Martín González

Universidad de Málaga

<http://agt2.cie.uma.es/TR.htm>

19 de octubre de 2018

Sea R un anillo conmutativo y unitario con unidad. Un R -módulo A se dice que es una R -álgebra si esta dotada de una aplicación

$$A \times A \rightarrow A$$

que es R -lineal en cada variable. Dicha operación (llamada producto en lo sucesivo) se denotará usualmente por la simple yuxtaposición o por un punto \cdot . Si dicha operación es asociativa diremos que A es una R -álgebra asociativa. En esta parte de la asignatura, todas las álgebras que consideremos serán asociativas.

Si una R -álgebra A tiene elemento neutro para el producto, diremos que es un álgebra con unidad. Las álgebras que consideraremos en este capítulo serán siempre álgebras con unidad. Un álgebra (asociativa) y con unidad $1 \in A$ diremos que es un álgebra de división si

$$\forall x \in A \setminus \{0\}, \exists y \in A: xy = yx = 1.$$

Álgebras de división reales

Cuando el anillo base R sea un cuerpo, $R = K$, toda K -álgebra es un espacio vectorial por tanto tiene sentido hablar de su dimensión (como espacio vectorial). Como ejemplos de álgebras reales (es decir \mathbb{R} -álgebras), podemos citar \mathbb{R} , \mathbb{C} y \mathbb{H} . El álgebra \mathbb{H} de los cuaterniones de Hamilton consiste en un espacio vectorial de dimensión cuatro con una base $\{1, i, j, k\}$ cuya tabla de multiplicar se resume en

$$i^2 = j^2 = k^2 = ijk = -1.$$

La tabla de multiplicar completa de \mathbb{H} es

\cdot	1	i	j	k
1	1	i	j	k
i	i	-1	k	$-j$
j	j	$-k$	-1	i
k	k	j	$-i$	-1

Por ejemplo, para deducir que $ij = k$ hacemos

$$ijk = -1 \Rightarrow ijk^2 = -k \Rightarrow ij = k.$$

Por lo tanto $\mathbb{H} = \{\lambda_0\mathbf{1} + \lambda_1i + \lambda_2j + \lambda_3k : \lambda_i \in \mathbb{R}\}$.
 La aplicación lineal $\mathbb{H} \rightarrow \mathbb{H}$ dada por $x \mapsto \bar{x}$ donde

$$\overline{\lambda_0\mathbf{1} + \lambda_1i + \lambda_2j + \lambda_3k} := \lambda_0\mathbf{1} - \lambda_1i - \lambda_2j - \lambda_3k$$

satisface las propiedades

$$\overline{xy} = \bar{y} \bar{x}, \quad \overline{\bar{x}} = x$$

para todos $x, y \in \mathbb{H}$. Esta aplicación se llama conjugación cuaterniónica.

Teorema

Para cada $x \in \mathbb{H}$ se tiene $x\bar{x} = \|x\|^2$ donde la norma viene dada por $\|x\|^2 = \lambda_0^2 + \lambda_1^2 + \lambda_2^2 + \lambda_3^2$ siendo $x = \lambda_0\mathbf{1} + \lambda_1i + \lambda_2j + \lambda_3k$.

Corolario

\mathbb{H} es un álgebra de división

Dem. Si $x \neq 0$ se tiene $\|x\| \neq 0$ luego $x^{-1} = \|x\|^{-2}\bar{x}$.

En un álgebra A de dimensión finita, sobre un cuerpo K , todo elemento $x \in A$ es raíz de un polinomio mónico minimal

$$m(x) = 0.$$

La minimalidad quiere decir que si otro polinomio f verifica que $f(x) = 0$, entonces f es un múltiplo de m .

Demostremos que cada $x \in A$ es raíz de un polinomio mónico: consideremos las potencias de x :

$$1 = x^0, x, x^2, \dots, x^n, \dots$$

Como A es de dimensión finita dicho conjunto no puede ser linealmente independiente para todo n . Luego existe un n tal que $1 = x^0, x, x^2, \dots, x^n$ es linealmente dependiente.

Dicho n se puede tomar mínimo. Por tanto existen escalares $\lambda_i \in K$ con $\lambda_n \neq 0$ tales que

$$\lambda_0 + \lambda_1 x + \cdots + \lambda_n x^n = 0.$$

Dividiendo entre λ_n vemos que x es raíz de un polinomio mónico de grado n mínimo.

Ahora consideramos el anillo de ideales $K[T]$ en la indeterminada T . Este es un dominio de ideales principales y el conjunto

$$I := \{p \in K[T] : p(x) = 0\}$$

es un ideal de $K[T]$. Por tanto dicho ideal es principal. Luego existe un polinomio mónico $m \in K[T]$ tal que $I = (m)$. Esto demuestra la minimalidad de m .

Teorema

Sea A un álgebra de dimensión finita sobre un cuerpo K algebraicamente cerrado. Si A es de división, entonces $A \cong K$.

Dem. Sea $x \in A$ y m su polinomio minimal. Dicho polinomio se descompone en producto de polinomios de primer grado:

$$m = m_1 \cdots m_k$$

con $m_i \in K[T]$ cada uno de ellos de primer grado.

Entonces

$$0 = m(x) = m_1(x) \cdots m_k(x)$$

y como A es de división, alguno de los factores es nulo. Por tanto $m_i(x) = 0$ para algún i . Como m_i es de primer grado, $m_i = aT + b$ con $a, b \in K$ y $a \neq 0$. Luego $ax + b1 = 0$ y por tanto $x = -a^{-1}b1$. Hemos demostrado que todo elemento es múltiplo escalar de 1.

$$A = K1 \cong K.$$

Corolario

Toda álgebra compleja de división y de dimensión finita es isomorfa a \mathbb{C} .

¿Y qué se puede decir de las álgebras reales de división y dimensión finita?

Proposición

Sea A una \mathbb{R} -álgebra de división de dimensión finita (unital). Entonces todo el polinomio minimal de cada elemento de A es de grado ≤ 2 .

Dem. Sea $x \in A$, si $x = \lambda 1 \in \mathbb{R}1$ entonces x satisface el polinomio $T - \lambda$. Supongamos que x no es escalar. Sea m su polinomio minimal. Sabemos que $m = \prod_i m_i$ donde cada m_i es un polinomio irreducible de $\mathbb{R}[T]$ (por lo tanto cada m_i es de grado uno o dos).

Como $0 = m(x) = \prod_i m_i(x)$, al ser A un álgebra de división, concluimos que para algún i se tienen $m_i(x) = 0$. Por tanto x es raíz de un polinomio de grado dos (al no ser escalar x , no puede ser raíz de un polinomio de grado uno).

Hemos demostrado que en un álgebra real de división y de dimensión finita A , los elementos no escalares son raíz de polinomios de segundo grado:

$$\forall x \in A \setminus \mathbb{R}1, \exists p, q \in \mathbb{R} : x^2 = px + q.$$

(esto es lo que se llama un álgebra cuadrática)

Recordemos de la teoría de extensiones de cuerpos:

Teorema

Si F es un cuerpo extensión de \mathbb{R} con $\dim_{\mathbb{R}}(F)$ finita, entonces $F \cong \mathbb{R}$ o $F \cong \mathbb{C}$.

Sketch de la demo.

$$F \cong \mathbb{R}[T]/(p)$$

donde p es un polinomio irreducible de $\mathbb{R}[T]$. Luego p es de grado 1 o 2. Como $\dim_{\mathbb{R}}(F) = \dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}[T]/(p) = \text{grado}(p)$ concluimos que F es de dimensión 1 o 2 como \mathbb{R} -espacio.

Si $\dim_{\mathbb{R}}(F) = 1$ se tiene $F \cong \mathbb{R}$.

Si $\dim_{\mathbb{R}}(F) = 2$ y tomamos $x \in F \setminus \mathbb{R}1$ existen $p, q \in \mathbb{R}$ tales que $x^2 = px + q$. Entonces $y := x - p/2$ verifica

$$y^2 = x^2 - px + p^2/4 = q + p^2/4 \in \mathbb{R}1.$$

Tenemos entonces $y \in F \setminus \mathbb{R}1$ cuyo cuadrado es un escalar k . Veamos que dicho k es negativo:

$$y^2 = k$$

Si $k \geq 0$ tenemos

$$0 = y^2 - k1 = (y - \sqrt{k}1)(y + \sqrt{k}1)$$

luego $y = \sqrt{k}1$ o $y = -\sqrt{k}1$ contradicción. Luego $y^2 = k1$ con $k < 0$. Definamos entonces

$$i := y/\sqrt{-k}.$$

Es fácil ver que $i^2 = -1$ y que $\{1, i\}$ es linealmente independiente con lo que $F = \mathbb{R} \oplus \mathbb{R}i \cong \mathbb{C}$.

Lema

Si A es un álgebra real de división de dimensión finita mayor que 1, siempre existe un elemento cuyo cuadrado es -1 .

Teorema de Frobenius

Teorema

Toda álgebra real de división y de dimensión finita es isomorfa a \mathbb{R} , \mathbb{C} o \mathbb{H} .

Como corolario, las álgebras reales de división y dimensión finita solo pueden tener dimensión 1, 2 o 4.

Dem. del T. de Frobenius

Sea D una \mathbb{R} -álgebra de división de dim. finita. Sea F un subespacio conmutativo de D de dimensión máxima. Definamos el centralizador de F en D como el subespacio

$$C_D(F) := \{x \in D : xy = yx, \forall y \in F\}.$$

Se tiene $F \subset C_D(F)$. Veamos que $F = C_D(F)$.

Tomemos $x \in C_D(F)$, entonces $F \subset F + \mathbb{R}x$ y por maximalidad de F se tiene $F = F + \mathbb{R}x$ lo que implica $x \in F$.

$$F = C_D(F).$$

Vemos que F es cerrado para el producto: si $x, y \in F$ entonces para cada $f \in F$ se tiene $xyf = xfy = fxy$ luego $xy \in C_D(F) = F$.

Vemos que F es cerrado para la inversion: si $x \in F$ entonces $xf = fx$ para todo $f \in F$. Luego $f = x^{-1}fx$ luego $fx^{-1} = x^{-1}f$ por tanto $x^{-1} \in C_D(F) = F$.

F es un cuerpo.

(por lo tanto $F \cong \mathbb{R}$ o $F \cong \mathbb{C}$ como vimos antes).

Ahora, si $\dim(D) = 1$ tenemos $D = \mathbb{R}$ y en este caso hemos terminado. Suponemos pues $\dim(D) > 1$. Por el Lema previo existe un elemento i de cuadrado -1 .

Estamos en el caso $\dim(D) > 1$ y $\exists i \in D$ tal que $i^2 = -1$. Entonces F no puede ser $F = \mathbb{R}1$ porque $\mathbb{R}1 \oplus \mathbb{R}i$ es un subespacio conmutativo de dimensión 2 lo que contradice la maximalidad de F . Por lo tanto podemos tomar $F = \mathbb{R}1 \oplus \mathbb{R}i \cong \mathbb{C}$. D es un F -espacio vectorial por la izquierda Definamos

$$S: D \rightarrow D, \text{ tal que } S(x) = xi$$

para cada x . Esta aplicación es F -lineal y como $S^2 = -1_D$, es diagonalizable.

Como S es raíz del polinomio $T^2 + 1 = 0$ los únicos posibles autovalores son $\pm i$. Sea $D_+ := \{x \in D : xi = ix\}$ es espacio propio de autovalor i ,

$D_- := \{x \in D : xi = -ix\}$ es espacio propio de autovalor $-i$. Se tiene $D_+ \cap D_- = 0$ y $D = D_+ + D_-$.

Esto último obedece a la igualdad

$$x = \frac{1}{2}(x - ixi) + \frac{1}{2}(x + ixi)$$

donde $x - ixi \in D_+$, $x + ixi \in D_-$.

$$D = D_+ \oplus D_-$$

$$D_+ D_+ \subset D_+, \quad D_- D_- \subset D_+, \quad D_+ D_- \subset D_-, \quad D_- D_+ \subset D_-.$$

Por otra parte $D_+ \subset C_D(F) = F \subset D$ luego $D_+ = \mathbb{R}1 \oplus \mathbb{R}i$. Si $D_- = 0$ hemos demostrado que $D = D_+ \cong \mathbb{C}$. Supongamos $D_- \neq 0$.

Si fijamos $z \in D_- \setminus \{0\}$, la aplicación $D_+ \rightarrow D_-$ tal que $x \mapsto zx$ es un isomorfismo de espacios vectoriales (su inversa es $x \mapsto z^{-1}x$). Por lo tanto $\dim(D_+) = \dim(D_-)$ y $\dim(D) = 2 \dim(D_+)$.

Sea $z \in D_-$ no nulo. Como z satisface una ecuación de segundo grado $z^2 = pz + q$ donde $p, q \in \mathbb{R}$. Por otra parte $z \in D_-$ luego $zi = -iz$ y $z^2i = iz^2$ lo que implica $pzi + qi = piz + qi$, es decir, $pzi = piz$ por tanto $p = 0$ y $z^2 \in \mathbb{R}1$.

$$z^2 = k1, \quad k \in \mathbb{R}$$

Si $k \geq 0$, tenemos

$$0 = z^2 - k1 = (z - \sqrt{k}1)(z + \sqrt{k}1)$$

luego $z = \pm\sqrt{k} \in \mathbb{R}$ una contradicción.

Así $k < 0$ y definiendo $j = z/\sqrt{-k}$ tenemos $j \in D_-$ tal que $j^2 = -1$. Definamos ahora $k = ij$.

$$k^2 = ijij = -i^2j^2 = j^2 = -1$$

$$ijk = kk = -1$$

por lo tanto

Además $1, i, j, k$ son linealmente idempendientes y $D = \mathbb{R}1 \oplus \mathbb{R}i \oplus \mathbb{R}j \oplus \mathbb{R}k$ satisfaciéndose

$$i^2 = j^2 = k^2 = ijk = -1.$$

En resumen

$$D \cong \mathbb{H}.$$

Un álgebra A se dice que es simple si $A^2 \neq 0$ y sus únicos ideales son 0 y A . Si un álgebra A tiene unidad son equivalentes:

- (1) A es simple.
- (2) Los únicos ideales de A son 0 y A .

Como consecuencia de la teoría de Wedderburn-Artin, si A es un álgebra simple y de dimensión finita sobre un cuerpo K , se tiene que A es isomorfa a un álgebra $M_n(D)$ (matrices $n \times n$ con coeficientes en D) donde D es una K -álgebra de división y dimensión finita.

Corolario

Si A es un álgebra compleja, simple y finito-dimensional,

$$A \cong M_n(\mathbb{C})$$

para un cierto natural n .

Si $M_n(\mathbb{C}) \cong M_k(\mathbb{C})$ entonces $n = k$.

Corolario

Si A es un álgebra real, simple y finito-dimensional, A es isomorfa a $M_n(\mathbb{R})$, a $M_n(\mathbb{C})$ o a $M_n(\mathbb{H})$ para algún n .

Si $M_n(D) \cong M_k(D)$ entonces $n = k$ (válido para $D = \mathbb{R}, \mathbb{C}$ o \mathbb{H}).

Además, $\forall n, k$ se tiene $M_n(\mathbb{R}) \not\cong M_k(\mathbb{C})$,
 $M_n(\mathbb{R}) \not\cong M_k(\mathbb{H})$, $M_n(\mathbb{C}) \not\cong M_k(\mathbb{H})$.

Un álgebra A se dice semisimple si es suma directa de álgebras simples. Esto es equivalente a que A sea semisimple como módulo sobre si mismo a izquierda: ${}_A A$ es un A -módulo semisimple. Otra caracterización de la semisimplicidad de A es que todo A -submódulo de ${}_A A$ sea un sumando directo.

Teorema

A es un álgebra semisimple (de dimensión finita) sobre un cuerpo K algebraicamente cerrado si y solo si A es isomorfa a

$$M_{n_1}(K) \oplus \cdots \oplus M_{n_q}(K)$$

donde $n_i \in \mathbb{N}^*$. Los naturales n_i están determinados de forma única.

Teorema

A es un álgebra semisimple (de dimensión finita) sobre \mathbb{R} si y solo si A es isomorfa a

$$M_{n_1}(D_1) \oplus \cdots \oplus M_{n_q}(D_q)$$

donde $n_i \in \mathbb{N}^*$ y cada D_i es \mathbb{R} , \mathbb{C} o \mathbb{H} . Los naturales n_i y las álgebras D_i están determinados de forma única.

¿Salvo isomorfismo, cuántas álgebras complejas semisimples de dimensión ≤ 4 hay?

Dimensión 1: \mathbb{C}

Dimensión 2: \mathbb{C}^2

Dimensión 3: \mathbb{C}^3

Dimensión 4: \mathbb{C}^4 , $M_2(\mathbb{C})$.

¿Salvo isomorfismo, cuántas álgebras reales semisimples de dimensión ≤ 4 hay?

Dimensión 1: \mathbb{R}

Dimensión 2: \mathbb{R}^2, \mathbb{C}

Dimensión 3: $\mathbb{R}^3, \mathbb{R} \oplus \mathbb{C}$

Dimensión 4: $\mathbb{R}^4, \mathbb{R}^2 \oplus \mathbb{C}, \mathbb{C}^2, \mathbb{H}, M_2(\mathbb{R})$.

Descomposición de Peirce

Sea A una R -álgebra (con unidad). R es un anillo no necesariamente un cuerpo. Supongamos que

$$\{e_1, \dots, e_n\}$$

es un sistema de idempotentes ortogonales (i.e. $e_i e_j = \delta_{ij} e_i$) tales que $\sum_1^n e_i = 1$. Sea $A_{ij} := e_i A e_j = \{e_i x e_j : x \in A\}$ para $i, j = 1, \dots, n$. Entonces

$$A = \bigoplus_{i,j=1}^n A_{ij}$$

Dem. Sea $x \in A$,

$$x = 1x1 = \left(\sum_i e_i\right)x\left(\sum_j e_j\right) = \sum_{ij} e_i x e_j \in \sum_{ij} A_{ij}.$$

Esto prueba que $A = \sum_{ij} A_{ij}$. Se deja al lector demostrar que la suma es directa.

Si A es conmutativa y $i \neq j$ se tiene $A_{ij} = e_i A e_j = A e_i e_j = 0$. Además $A_{ii} = e_i A e_i = A e_i = e_i A$. Luego en el caso conmutativo la descomposición de Peirce es

$$A = \bigoplus_1^n A e_i.$$

Módulo libre

Sea R un anillo conmutativo y unitario. Sea X un conjunto, definimos el R -módulo libre generado por X como el R -módulo RX de todas las aplicaciones $f: X \rightarrow R$ de soporte finito. Recordemos que

$$\text{Sop}(f) := \{x \in X : f(x) \neq 0\}.$$

$$RX = \{f: X \rightarrow R \mid \text{Sop}(f) \text{ es finito} \}.$$

$$X \rightarrow RX, x \mapsto f_x$$

donde $f_x: X \rightarrow R$ viene dada por $f_x(y) = \delta_{xy}$. Esta aplicación es inyectiva por lo que identificamos X con su imagen en RX . Todo elemento de RX es combinación lineal de ciertos f_x :

$$\forall f \in R(X), f = \sum_{x \in \text{Sop}(f)} f(x) f_x$$

Además el conjunto $\{f_x : x \in X\}$ es R -linealmente independiente. Por lo tanto es una base de RX , i.e. el R -módulo RX es libre. Cuando R es un cuerpo se obtiene el espacio vectorial libre generado por X . Como X se ha identificado con $\{f_x : x \in X\}$, podemos abusar un poco de la notación y escribir

$$RX = \left\{ \sum_x \lambda_x x : \lambda_x \in R \right\}.$$

En caso de que $R = K$ un cuerpo, el K -espacio vectorial libre generado por un conjunto X es el conjunto de combinaciones lineales formales

$$\sum_x \lambda_x x$$

donde $x \in X$ y los escalares $\lambda_x \in K$ son nulos salvo un número finito.

Obviamente las operaciones que dan a RX estructura de R -módulo vienen dadas por

$$\sum_x \lambda_x x + \sum_x \mu_x x := \sum_x (\lambda_x + \mu_x) x,$$

$$\alpha \sum_x \lambda_x x := \sum_x \alpha \lambda_x x.$$

Si $X = G$ un grupo, entonces el R -módulo RG admite una estructura de R -álgebra

$$\left(\sum_g \lambda_g g \right) \left(\sum_h \mu_h h \right) := \sum_{g,h} \lambda_g \mu_h (gh).$$

Este álgebra RG es lo que se llama el “álgebra grupo” de G con coeficientes en R .

Ejemplo: $\mathbb{R}\mathbb{Z}_2$

$\mathbb{Z}_2 = \{1, u\}$ con $u^2 = 1$.

$$\mathbb{R}\mathbb{Z}_2 = \{\alpha 1 + \beta u : \alpha, \beta \in \mathbb{R}\}.$$

Busquemos los idempotentes de este álgebra $e = \alpha 1 + \beta u$,

$$e^2 = \alpha^2 1 + \beta^2 1 + 2\alpha\beta u = \alpha 1 + \beta u$$

$$\begin{cases} \alpha^2 + \beta^2 = \alpha \\ 2\alpha\beta = \beta \end{cases}$$

$$\begin{cases} \alpha^2 + \beta^2 = \alpha \\ 2\alpha\beta = \beta \end{cases}$$

Si $\beta \neq 0$ tenemos $\alpha = 1/2 \Rightarrow \beta = \pm 1/2$.

Si $\beta = 0$, tenemos $\alpha = 0, 1$.

Por lo tanto los idempotentes de $\mathbb{R}\mathbb{Z}_2$ son $0, 1, \frac{1}{2}(1 + u), \frac{1}{2}(1 - u)$.

$e_1 = \frac{1}{2}(1+u)$, $e_2 = \frac{1}{2}(1-u)$. Estos dos idempotentes son ortogonales

$$e_1 e_2 = \frac{1}{4}(1+u)(1-u) = \frac{1}{4}(1^2 - u^2) = 0$$

y su suma es 1. Por lo tanto la descomposición de Peirce nos da

$$\mathbb{R}Z_2 = \mathbb{R}e_1 \oplus \mathbb{R}e_2 \cong \mathbb{R} \oplus \mathbb{R}$$

ya que $\mathbb{R}e_1 \cong \mathbb{R}$ y $\mathbb{R}e_2 \cong \mathbb{R}$.

En realidad en la demostración anterior solo hemos utilizado que $1/2 \in \mathbb{R}$ por lo tanto el resultado es cierto para todo cuerpo de característica distinta de dos:

Si $\text{car}(K) \neq 2$ se tiene $K\mathbb{Z}_2 \cong K \oplus K$.

Teorema de Maschke

Teorema

Sea G un grupo finito y K un cuerpo cuya característica no divida al orden de G . Entonces el álgebra grupo KG es semisimple.

Dem. Sea $A := KG$ y V un A -submódulo de A . Tenemos que demostrar que V es un sumando directo de A . Para ello tomamos un subespacio vectorial W complementario de V , es decir, $A = V \oplus W$ como espacios vectoriales.

Sea $p: A \rightarrow A$ tal que $p(v) = v$ para cada $v \in V$ y $p(W) = 0$. La imagen de p está contenida en V y p es una aplicación lineal pero no es necesariamente un homomorfismo de A -módulos .

Definamos $q: A \rightarrow A$ mediante la fórmula

$$q(x) = \frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} gp(g^{-1}x).$$

Como $\text{car}(K)$ no divide a $|G|$ el escalar $\frac{1}{|G|}$ pertenece a K lo que le da sentido a la fórmula de arriba. Por otra parte como la imagen de p es V cada elemento $gp(x) \in V$ para cada x . Luego la imagen de q está contenida en V .

Es fácil demostrar que $q(x + y) = q(x) + q(y)$ para cualesquiera $x, y \in A$. Veamos que $q(hx) = hq(x)$ para cada $h \in G$ y $x \in A$.

$$q(hx) = \frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} gp(g^{-1}hx) =$$

$$\frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} hh^{-1}gp(g^{-1}hx) = h \frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} h^{-1}gp(g^{-1}hx) =$$

$$h \frac{1}{|G|} \sum_{k \in G} kp(k^{-1}x) = hq(x).$$

Por lo tanto q es un homomorfismo de A -módulos $q: A \rightarrow A$. Además si $x \in V$ se tiene $g^{-1}x \in V$ luego $p(g^{-1}x) = g^{-1}x$ y $q(x) = x$. Veamos que $q^2 = q$. Como $q(x) \in V$, $q(q(x)) = q(x)$. Tenemos pues $q^2 = q$. Como q es un homomorfismo de A -módulos, $\ker(q)$ e $\text{im}(q)$ son A -submódulos. Veamos que

$$A = \ker(q) \oplus \text{im}(q).$$

$$A = \ker(q) \oplus \operatorname{im}(q).$$

Si $x \in \ker(q) \cap \operatorname{im}(q)$ tenemos $x = q(y)$ y además $0 = q(x) = q(q(y)) = q(y) = x$. Por tanto $\ker(q) \cap \operatorname{im}(q) = 0$.

Por otra parte para cada $a \in A$ se tiene $a = q(a) + a - q(a)$ donde $q(a) \in \operatorname{im}(q)$ y $a - q(a) \in \ker(q)$. Como $V = \operatorname{im}(q)$ concluimos

$$A = \ker(q) \oplus V.$$